# (19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報(A)

庁内整理番号

(11)特許出願公開番号

特開平8-163067

(43)公開日 平成8年(1996)6月21日

(51) Int.Cl.6

識別記号

FΙ

技術表示箇所

H04J 3/00 Z

審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 17 頁)

(21)出願番号

特顏平6-301204

(22)出願日

平成6年(1994)12月5日

(71)出題人 000004226

日本電信電話株式会社

東京都新宿区西新宿三丁目19番2号

(72)発明者 原田 啓司

東京都千代田区内幸町1丁目1番6号 日

本電信電話株式会社内

(72)発明者 佐藤 良明

東京都千代田区内幸町1丁目1番6号 日

本電信電話株式会社内

(72)発明者 内田 孝則

東京都千代田区内幸町1丁目1番6号 日

本電信電話株式会社内

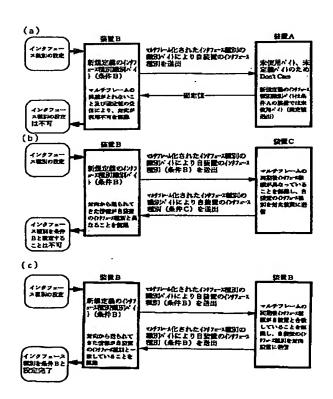
(74)代理人 弁理士 志賀 正武

### SDH伝送方式の対向方法 (54) 【発明の名称】

# (57)【要約】

【目的】 異なるインターフェイス種別を有する複数の 装置が混在する通信ネットワークにおいて、SDH伝送 方式による情報の伝達を行う場合でも、各装置間の対向 性の保証を行うことができるSDH伝送方式の対向方法 を提供すること。

【構成】 オーバヘッドバイトを用いて、上流側装置の SDH伝送方式の種別を下流側の各装置に情報転送し、 下流側装置は該オーバヘッドバイトを受信処理し、受信 状態の種別によって、上流側の多重化装置又は多重化端 局装置又は再生中継器又は伝送路終端装置のSDH伝送 方式の種類を認識し、下流側装置で上流側装置のSDH 伝送方式の種類が認識できた場合は、下流側の装置から一 上流側装置に対して、自装置のSDH伝送方式の種類を 該オーバヘッドパイトを用いて、通知することで異種類 のSDH伝送方式の混在する通信システムにおけるSD H伝送方式の種類を自動的に設定する。



# 【特許請求の範囲】

【請求項1】 オーバヘッドバイトの使用方法の異なる 複数種類の多重化装置、複数種類の多重化端局装置、複 数種類の再生中継器、複数種類の伝送路終端装置等を有 するSDH伝送方式の対向方法において、

未定義のオーバヘッドバイトを用いて、上流装置から該上流装置のSDH伝送方式の種別情報を下流側の多重化装置、多重化端局装置、再生中継器、伝送路終端装置に情報転送することにより下流側の各装置に上流装置のSDH伝送方式の種類を通知し、下流側装置では前記オーバヘッドバイトを受信処理し、受信状態の種別によって、上流側の多重化装置又は多重化端局装置又は再生中継器又は伝送路終端装置のSDH伝送方式の種類を認識が認識できた場合は、下流側の多重化装置又は多重化端局装置又は再生中継器又は伝送路終端装置で、上流側を設立して、自装置のSDH伝送方式の種類を該オーバへッドバイトを用いて、通知することを特徴とするSDH伝送方式の対向方法。

【請求項2】 前記上流装置または下流装置によるSD H伝送方式の種別情報の通知は、マルチフレーム送信に よって行うことを特徴とする請求項1記載のSDH伝送 方式の対向方法。

【請求項3】 前記マルチフレーム送信は、特定のバイトまたは特定のピットを用いて行うことを特徴とする請求項2記載のSDH伝送方式の対向方法。

【請求項4】 前記SDH伝送方式の種別情報を通知するオーバヘッドを、SDH伝送方式における再生セクション、多重セクション、ハイオーダパス及びローオーダパスの各々のレイヤに有することを請求項1ないし3記 30 載のSDH伝送方式の対向方法。

【請求項5】 前記SDH伝送方式の各レイヤの内、上位レイヤのSDH伝送方式の種別情報により、下位レイヤのSDH伝送方式の種別情報が決定されることを特徴とする請求項4記載のSDH伝送方式の対向方法。

【請求項6】 前記マルチフレーム送信時に使用される ピットは、高次群パスのオーバヘッドにおけるG1パイトの第6ピットであることを特徴とする請求項3または 4記載のSDH伝送方式の対向方法。

【請求項7】 前記マルチフレーム送信は、24フレーム単位で行われることを特徴とする請求項6記載のSD H伝送方式の対向方法。

# 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【産業上の利用分野】本発明は、多重化装置、多重化端 局装置、再生中継器、伝送路終端装置等と、これらの間 を結ぶ光ファイバ等から構成され、主信号回線をSDH 伝送方式によって通信するための対向方法及び、多重化 装置、多重化端局装置、再生中継器、伝送路終端装置を 用いたSDH通信システムにおけるSDH伝送方式の対 50

向方法に関するものである。

### [0002]

【従来の技術】一般的なSDH伝送システムを図10に示す。複数の低次群の電気信号又は、光信号は、多重化装置(以後MUXと記す)によって高次群の光信号に変換され、多重化端局装置(以後LT-MUXと記す)又は伝送路終端装置(以後LTと記す)によって長距離伝送される。LT-MUX又はLTから出力された高次群の光信号は、信号の再生中継による伝送距離の長延化が必要な場合、再生中継器(以後REPと記す)によって再生中継され、下流のLT-MUX又はLTに伝送される。尚、LT-MUXとは、LTとMUXの両方の機能を有する装置であり、LTまたはMUXに代用可能である。

【0003】SDH伝送方式(オーム社刊、監修島田禎晉、平成5年9月20日発行)によると、SDH伝送システムを図10の構成で実現している。図10で示すように、LTとREP間及びREPとREP間を再生セクション(以後Rセクションと記す)、LTとLT間を多20重セクション(以後Mセクションと記す)、MUXとMUX間をパスというレイヤで定義している。パスのレイヤには、低次群パス(以後LOPと記す)と高次群パス(以後HOPと記す)の2種類が定義される。

【0004】SDH伝送システムは、図11に示すSTM (Synchronous Transport Module)フレームを用い、伝送信号全情報の約10パーセントにあたる運用保守情報エリアを持つことが特徴である。この運用保守情報エリアには、各レイヤ毎に、Rセクションオーバヘッド(以下RS-OHと記す)、Mセクションオーバヘッド(以下MS-OHと記す)、パスオーバヘッド(以下P-OHと記す)という主信号回線を運用するための運用保守情報を伝送するオーバヘッドバイトが定義されており、各レイヤ毎に固有である。

【0005】RS-OHは、REP、LT及びLT-M UXにてフレーム同期、誤り監視等を行うために使用さ れる。MS-OHは、LT-MUX及びLTにてシステ ムの冗長系切替、誤り監視等を行うために使用される。 SDH伝送システムにおいて、REPはRS-OH(S TMフレーム内セクションオーバヘッド(以下SOHと 記す)の中の第1~3行目)の処理を行い、して及びし 40 T-MUXは、STMフレーム内セクションオーパヘッ ドの9行全て(RS-OH+MS-OH)を処理する。 【0006】また、MUX及びLT-MUXでは、パス であるVC (Virtual Container) 内のP-OHを処理 する。VCを処理するMUX及びLT-MUXにおいて 処理されるオーバヘッドは、図12に示すHOPのオー パヘッド (以下高次POHと記す) と図13に示すLO Pのオーバヘッド(以下低次POHと記す)の2種類が

50 【0007】SDH伝送方式では、対向するLT-MU

X. REP. LT. MUX間において、各レイヤ毎にオ ーバヘッドバイトを終端処理し、そこで受信した運用保 守情報をもとに国際標準勧告(ITU-T勧告:G. 7 07~G709) に定められた各種処理を行うことで、

各種の保守運用機能を実現している。ITU-T勧告に おける各オーバヘッドバイトの役割を表1に示す。

[0008] 【表1】

ĺ	SDHオーバヘッド					
	オーバー	、ッドの機能	レイヤ	役割		
• • • •	A 1, A 2  C 1  B 1  E 1  D 1 ~ D 3	フレーム同期 フレーム識別番号 誤り監視 音声打合せ(オーダワイヤ) データコミュニケーション	中継セクション	伝送端局・中継器間 および中継器相互間で、 STM-0,STM-1など のフレーム同期および 誤り監視や保守上 の機能の伝達		
• • • •	B 2 K 1, K 2  D 4 ~ D 1 2 Z 1, Z 2  E 2	誤り監視 切換制御、セクション状態 転送(対局警報) データコミュニケーション 予 備 音声打合せ(オーダワイヤ)	端局セクション	伝送端局相互間で、 STM-0.STM-1 などのセクションの誤り 監視やその他保守上の 機能の伝達		
• • • • • • •	J 1 B 3 C 2 G 1 F 2 H 4 Z 3~Z 5 V 5	パス導通監視 誤り監視 未使用 誤り監視,対局警報 保守用:64b/sデータ信号 位置指示 予 備 誤り監視,対局警報	<b>パ</b> . ス	多重化装置相互間のVCパス(VC-3.VC-2/11など)の組立点と分解点の間の誤り監視やその他保守上の機能の伝達		

【0009】RS-OHにおける既定義バイトは図11 に示したA1, A2, C1, B1, E1, F1, D1, D2. D3であり、残りが未定義バイトである。未定義 のバイトでは、使用方法が規定されていないため、送信 側で1バイトの固定値を送信しており、受信側では受信 情報を管理しない (Don't Care処理)。MS-OHにお ける既定義バイトは図11に示したB2、K1、K2、 バイトである。未定義のバイトでは、使用方法が規定さ れていないため、送信側で1パイトの固定値を送信して おり、受信側では受信情報を管理しない (Don't Care処

【0010】また、図12に示した高次POHにおける 既定義パイトはJ1, B3, C2, G1, F2, H4, 23, 24, 25であり、未定義バイトはない。ただ し、G1パイトの上位4ピット(Bit1~4)は誤り 検出個数の送信に使用され、Bit5はパスの状態の転 ~8) が未使用であるため未定義である。未定義の各ビ ットは固定値を送信しており、受信側では受信情報を管 理しない (Don't Care処理)。

【0011】また、図13に示した低次POHにおける 既定義バイトはV5バイト1バイトのみであり、未定義 バイトはない。一方、全オーバヘッドバイトの中で予備 としてその使用が制限されているのは、図11及び図1 D4~D12. Z1. Z2. E2であり、残りが未定義 40 2のZ1~Z5バイトである。これらの予備バイトも送 信側は1パイトの固定値を送信しており、受信側では受 信情報を管理しない (Don't Care処理)。

# [0012]

【発明が解決しようとする課題】以上、SDH伝送方式 におけるオーバヘッドの機能と現在の定義を説明した。 しかし、SDH伝送方式のオーバヘッドの機能及び使用 方法に関する仕様及び定義は、普遍的なものではない。 SDH通信システムを用いた電気通信ネットワークにお いて、オーバヘッドの使用方法の異なる複数種類の多重 送に使用される。G1バイトの下位3ビット (Bit6 50 化装置、複数種類の多重化端局装置、複数種類の再生中

継器、複数種類の伝送路終端装置等が存在した場合、オ ーパヘッドバイトの使用方法の仕様の差異により、オー バヘッドの使い方の異なる装置間では、その対向性は保 証できない。

5

【0013】図14に、1つの電気通信ネットワークの 中に複数のインタフェース種別を有する複数の装置が混 在するモデルを示す。装置A、装置B、装置Cは、MU X. LT-MUX. REP. LTのいずれであっても良 い。この図では、インタフェース種類A,インタフェー ス種類B、インタフェース種類Cの順にインタフェース 機能が拡張された場合を示しており、新しく機能拡張さ れたインタフェース種類を有する装置において、古いイ ンタフェース種類との対向性を自装置に閉じて保証する ケースである。つまり、自装置側でのみのバックワード コンパチビリティを保証したケースである。

【0014】従って装置Cでは、装置A及び装置Bとの 対向問題は生じない。装置Bでは、装置Aとの対向問題 は生じない。ところが一番最初に定められたインタフェ ース条件Aに準拠した装置Aでは、装置B及び装置Cと の対向において、受信情報の条件により誤認識するケー スが存在する。また、装置Bでは装置Cからの受信情報 の対向性保証ができない。

【0015】このモデルにおいて、実際に全ての装置間 で対向性を保証しようとした場合、複数のインタフェー スの仕様方法(ここで問題としたいのはオーバヘッドバ イトの使用方法)を各装置に設定する等の対策が必要と なり、その設定やネットワーク管理に費やす時間と稼働 は膨大になるとともに、インタフェース種類の追加及び 変更の都度、既存装置の改造が必要となる等、ネットワ ークの保守運用コストの増加が見込まれる。また、上述 したようにオーバヘッドの使用方法の異なるSDH伝送 装置が対向した場合は、誤った警報転送を行うことによ りネットワークの監視が困難となったり、誤った保守運 用情報の転送を行うことによりネットワークの冗長系切 替が行えず、信頼性が低下することがあり得る。

【0016】この発明は上記の点に鑑みてなされたもの であり、複数の異なるインターフェイス種別を有する複 数の装置が混在する通信ネットワークにおいて、SDH 伝送方式による情報の伝達を行う場合でも、各装置間の 対向性の保証を行うことができるSDH伝送方式の対向 方法を提供することを目的としている。

# [0017]

【課題を解決するための手段】請求項1記載の発明は、 オーバヘッドバイトの使用方法の異なる複数種類の多重 化装置、複数種類の多重化端局装置、複数種類の再生中 継器、複数種類の伝送路終端装置等を有するSDH伝送 方式の対向方法において、未定義のオーバヘッドパイト を用いて、上流装置から該上流装置のSDH伝送方式の 種別情報を下流側の多重化装置、多重化端局装置、再生

側の各装置に上流装置のSDH伝送方式の種類を通知 し、下流側装置では前記オーバヘッドバイトを受信処理 し、受信状態の種別によって、上流側の多重化装置又は 多重化端局装置又は再生中継器又は伝送路終端装置のS DH伝送方式の種類を認識し、下流側装置で上流側装置 のSDH伝送方式の種類が認識できた場合は、下流側の 多重化装置又は多重化端局装置又は再生中継器又は伝送 路終端装置で、上流側装置に対して、自装置のSDH伝 送方式の種類を該オーバヘッドバイトを用いて、通知す 10 ることを特徴とするSDH伝送方式の対向方法である。

【0018】請求項2記載の発明は、前記上流装置また は下流装置によるSDH伝送方式の種別情報の通知が、 マルチフレーム送信によって行うことを特徴とする請求 項1記載のSDH伝送方式の対向方法である。請求項3 記載の発明は、前記マルチフレーム送信は、特定のバイ トまたは特定のビットを用いて行うことを特徴とする請 求項2記載のSDH伝送方式の対向方法である。

【0019】請求項4記載の発明は、前記SDH伝送方 式の種別情報を通知するオーバヘッドを、SDH伝送方 20. 式における再生セクション、多重セクション、ハイオー ダパス及びローオーダパスの各々のレイヤに有すること を請求項1ないし3記載のSDH伝送方式の対向方法で ある。請求項5記載の発明は、前記SDH伝送方式の各 レイヤの内、上位レイヤのSDH伝送方式の種別情報に より、下位レイヤのSDH伝送方式の種別情報が決定さ れることを特徴とする請求項4記載のSDH伝送方式の 対向方法である。

【0020】請求項6記載の発明は、前記マルチフレー ム送信時に使用されるビットが、高次群パスのオーバへ ッドにおけるG1バイトの第6ビットであることを特徴 とする請求項3または4記載のSDH伝送方式の対向方 法である。請求項7記載の発明は、前記マルチフレーム 送信が、24フレーム単位で行われることを特徴とする 請求項6記載のSDH伝送方式の対向方法である。

【作用】この発明によるSDH伝送方式の対向方法にお いては、MUX. LT-MUX, REP, LT等と、こ れらの間を結ぶ光ファイバ等から構成され、主信号回線 をSDH伝送方式によって通信するための対向方法であ 40 って、該SDH伝送方式による通信システムに、オーパ ヘッドバイトの使用方法の異なる複数種類のMUX,複 数種類のLT-MUX、複数種類のREP、複数種類の LT等が位置し、その間に多重セクション、再生セクシ ョン、ハイオーダパス、ローオーダパスのレイヤが存在 し、各該レイヤにおいて、オーパヘッドバイトを用い て、上流側装置のSDH伝送方式の種別を下流側のMU X, LT-MUX, REP, LTに情報転送することに より、下流側の各装置に上流側装置のSDH伝送方式の 種類を通知し、下流側装置で該オーバヘッドパイトを受 中継器、伝送路終端装置に情報転送することにより下流 50 信処理し、受信状態の種別によって、上流側の多重化装

置又は多重化端局装置又は再生中継器又は伝送路終端装 置のSDH伝送方式の種類を認識し、下流側装置で上流 側装置のSDH伝送方式の種類が認識できた場合は、下 流側のMUX又はLT-MUX又はREP又はLTで、 上流側装置に対して、自装置のSDH伝送方式の種類を 該オーバヘッドバイトを用いて、通知することで異種類 のSDH伝送方式の混在する通信システムにおけるSD H伝送方式の種類を自動的に設定することを特徴とする 異種のSDH伝送方式の対向方法である。このようにす れば、オーバヘッドの使い方の異なる装置間でのSDH 伝送方式の対向性の保証が行うことができ、今後のオー バヘッドの使用方法の定義変更についても柔軟な対処が 可能となる。

【0022】また、この発明によるSDH伝送方式の対 向方法においては、ネットワーク上の1つのMUX、1 つのLT-MUX、1つのREP、1つのLTが、それ ぞれに対向するSDH伝送装置のSDHインタフェース のオーバヘッドの使用法の種別及び機能状態を遠隔から 認識する手段を有している。新規に設置されるMUX又 はLT-MUX又はREP又はLTが、対向しているS DH伝送装置から送られてきたオーバヘッド情報に含ま れるオーバヘッドの使用法の種別及び機能状態の情報 を、自装置が送信したオーバヘッドの使用法の種別と比 較することで、対向装置のオーバヘッドの使用法の種別 が特定/認識できる。さらに、異種類又は/かつ複数の SDH伝送方式が混在するネットワークにおける、SD Hインタフェースのオーバヘッド使用方法の差異に起因 するSDH伝送装置の対向性の問題が回避される。

### [0023]

【実施例】以下、図面を参照してこの発明の一実施例に ついて説明する。また、本実施例におけるSDH伝送方 式の対向方法は、前述した図14に示す電気通信ネット ワークに適用されるものとして以下説明する。まず、こ の発明の原理について、図1および図2を参照して説明 する。図2はこの発明が解決する課題を説明するための 説明図である。この図において、図の左側を上流装置、 図の右側を下流装置として具体的に説明する。図2

(a) は、一般的なSDH伝送装置が正常に対向してい る状態を示したものであり、本発明を用いなくとも、同 じオーバヘッドの使用方法を用いて対向しているので、 対向上の問題は生じ得ない。また、既定義バイトは、使 用方法があっているため、対向問題はない。また、未使 用バイト及び未定義バイトは上流装置及び下流装置の送 信部で固定値を送出し、受信部でD. C. (Don't Car e)としているため対向問題はない。

【0024】次に、異なるオーバヘッドの使用方法を用 いている装置間での対向ができない場合について説明す る。図2(b)では、上流装置で未使用パイト及び未定 義パイトを使って情報を下流装置に送っているが下流装 置で認識できないため上流装置と下流装置でSDH伝送 50 を示す。条件Bのインタフェース種別で動作するよう指

方式の不一致が起こっていてもお互いの装置において不 一致の認識ができない。

【0025】また、図2(c)では、上流装置で既定義 バイトに変更が加えられている新しいオーバヘッドの使 用法を用いて下流装置にオーバヘッド情報を送信してい るため、インタフェースの種別を認識していない下流装 置が誤動作するという対向問題が生じるとともに、上流 装置でも下流装置からインタフェース種別の異なるオー バヘッド情報が送られてくることによる不具合が発生す 10 る。

【0026】次に本発明による対向性の保証方式を図1 を用いて説明する。本方式を用いた場合、MUX、LT -MUX. REP. LTは、各レイヤ毎又は全レイヤを 一括して定められる所定のオーバヘッドバイトをインタ フェース種別の識別バイトと認識し、その情報により対 向装置に自装置のインタフェース種別を通知する。イン タフェース種別の通知手段は、特定のパイト又はビット (以後、インタフェース種別識別子と記す) のマルチフ レーム化とすることで、従来の技術で述べた固定値を送 出するSDH伝送装置のオーバヘッドバイトと差別化 し、対向性を保証する。

【0027】図1の(a)は、異なるインタフェース条 件で動作する装置が対向している場合の対向性保証方式 を示している。条件Bのインタフェース種別で動作する よう指示された装置Bは、対向装置が装置Aであること を認識していないため、対向装置(装置A)に対してマ ルチフレーム送信することで装置Aからのマルチフレー ムの応答を待つ。対向装置であった装置Aは、インタフ ェースの機能としてマルチフレームによるインタフェー ス種別認識機能を有さないため、装置Bに応答するイン タフェース種別識別バイトは不変であり固定値送出を続

【0028】装置Bはある一定の時間待った後で、対向 装置からのマルチフレーム応答がないものと認識し、固 定値受信の確認を行い、対向装置のインタフェース種別 が条件Bでなく、条件Aであることを認識する。これに より、装置Bに対してなされたインタフェース種別の条 件Bで動作する指示は、不完全に実行されたものと認識 でき、装置Bは、インタフェースの種別を条件Aとして 40 設定するかもしくは設定せずに外部に通知する。

【0029】装置Aが自装置のインタフェース種別を条 件Aに自律的に設定する場合、先になされた動作指示に 対しては不完全な実行結果であるので外部に対して設定 結果の通知が必要である。これにより、装置Bと装置A の間で完全な対向性の保証がされたこととなる。

【0030】続いて図1の(b)により、対向装置が共 にマルチフレームによるインタフェース種別の設定機能 を有するが、そのインタフェース種別の条件が異なる場。 合(条件Bと条件Cが対向する場合)の対向性保証方式

示された装置Bは、対向装置が装置Cであることを認識 していないため、対向装置(装置C)に対してマルチフ レーム送信することで装置Cからのマルチフレームの応 答を待つ。

【0031】対向装置であった装置Cは、インタフェー スの機能としてマルチフレームによるインタフェース種 別認識機能を有するため、装置Bに応答するインタフェ ース種別識別バイトはマルチフレームによるインタフェ ース種別(条件C)となる。装置Bは対向装置からのマ ルチフレームを受信し、インタフェース種別を認識する ことができるが、インタフェース種別の確認を行ったと ころ、対向装置からの応答は、期待する条件Bでなく条 件Cが送られて来たことを認識する。

【0032】これにより、装置Bに対してなされたイン タフェース種別の条件Bで動作する指示は、不完全に実 行されたものと認識でき、装置Bは、インタフェースの 種別を条件Cとして設定するか、もしくは設定せずに外 部にインタフェース種別の不一致として通知する。装置 Bが自装置のインタフェース種別を条件Cに自律的に設 定する場合、先になされた動作指示に対しては不完全な 20 実行結果であることから、外部に対して設定結果の通知 は必要である。これにより、装置Bと装置Cの間で完全 な対向性の保証がされたこととなる。

【0033】さらに図1の(c)により、対向装置が共 にマルチフレームによるインタフェース種別の設定機能 を有し、そのインタフェース種別の条件も一致している 場合の対向性保証方式を示す。本図では、図の左側の装 置Bを上流装置、右側の装置Bを下流装置として説明す る。条件Bのインタフェース種別で動作するよう指示さ れた上流装置は、対向装置である下流装置が装置Bであ ることを認識していないため、対向装置(下流装置)に 対してマルチフレーム送信することで下流装置からのマ ルチフレームの応答を待つ。

【0034】対向装置であった下流装置は、インタフェ ースの機能としてマルチフレームによるインタフェース 種別認識機能を有するため、上流装置に応答するインタ フェース種別識別パイトはマルチフレームによるインタ フェース種別(条件B)となる。上流装置は対向装置か らのマルチフレームを受信し、インタフェース種別を認 識することができるが、インタフェース種別の確認を行 ったところ、対向装置からの応答が期待する条件Bで送 られて来たことを認識する。

【0035】これにより、上流装置に対してなされたイ ンタフェース種別の条件Bで動作する指示は、完全に実 行されたものと認識でき、上流装置は、インタフェース の種別を条件Bとして設定し、外部に対して対向性の正 常性の保証及びインタフェース種類の設定を完全に実行 したことを通知する。これにより、上流装置(装置B) と下流装置(装置B)の間で完全な対向性の保証がされ たこととなる。

10

【0036】また、本方式では送信側に対してインタフ ェース種別識別子に設定する値を外部からの制御により 可変値とするとともに、受信側では常時マルチフレーム の同期処理を実施する機能を付加することで自動的なイ ンタフェース種別の設定が可能となるような方式に応用 している。具体的には次の手順による自動設定を行う。 【0037】(1)送信側装置のインタフェース種別識 別子の設定

- (2) 送信側装置でマルチフレームによるインタフェー 10 ス種別識別子の送信開始
  - (3) 送信側装置でマルチフレームの同期待ち状態に状 態の保持または移行
    - (4) 受信側装置の振る舞い

場合1:受信側装置でマルチフレームを認識した場合 受信側装置で受信側装置にインタフェース種別識別子の

場合2:受信側装置でマルチフレームを認識できない場 合

受信側装置の変化はなし

(5) 送信側装置の振る舞い

場合1:受信側装置からマルチフレームを同期受信した 場合

対向のインタフェース種別を認識し、自装置の送信した インタフェース種別識別子とあっていた場合、設定を完 了する。違っている場合は、再設定の要求を外部に通知

場合2:受信側装置からのマルチフレーム同期がとれな

対向のインタフェース種別は、本機能を有していないイ 30 ンタフェース種別であるか又は故障中であることから、 自装置の送信したインタフェース種別による設定は不可 とし設定を行わない。ここで、上述した手順において、 送信側装置の詳細な処理手順を図3のフローチャート に、また、受信側装置の詳細な処理手順を図4のフロー チャートに示す。

【0038】次に、本発明による高次群のパスレイヤに おける対向性の保証システムの実施例1を図5及び図6 に示し、説明する。図6は、G1パイトの中の未使用か つ未定義のビットの内の1ビットをインタフェース種別 識別子として新たに定義し、新旧の2種類のインタフェ ース種別の装置の対向性を保証するシステムである。ま た、図5は、G1パイトのピットアサインを示してお り、G1パイトの下位3ピット(Bit6~8)の未使 用ピットの内の1ピットであるピット6をインタフェー ス種別識別子として新たに定義した例である。この場合 のピット6は、他の未使用ピットであるピット7又はピ ット8に置き換えても構わない。もちろん他の未使用バ イトの任意のビットを使用しても構わない。また、マル チフレーム化する対象のピットは、未使用ピットがあれ

50 ば、そのピット数はいくつでも構わない。

【0039】本実施例では、3ビットの未使用ビットを 全てマルチフレーム化対象とするよりも、1ピットのみ とするほうがハードウェアが簡易となることから、マル チフレーム化対象外のビット数は1ビットを選択した。 よって、これ以降は図5に示したとおりにピット6の1 ビットをマルチフレーム化する場合を例に挙げ、説明す

【0040】ピット6で形成するマルチフレームは、2 4マルチフレームとし、同期フラグのパターンは、"0 や、同期フラグのパターンは他の値でも構わない。ま た、転送情報内容の保証のための誤り検出機能としての FCS(フレームチェックシーケンス)を付与する。こ の機能は通信の信頼性の向上を目的とした一般的な手段 であって機能付与をしてもしなくても本発明に関わる本 質的な機能差は全くない。

【0041】ビット6のインタフェース種別識別子は、 図5に示したとおり、とり得る値を全てID (=Identi fer: 識別子) 化し、意味を持たせ定義する。ここで は、"000···010"のピットパターンをID= 3とし、1996年度に国際標準となるSDHインタフ ェースのパスレイヤにおけるオーバヘッドの使用方法に 準拠したインタフェースの種別を意味するものとして定 義した。この定義はどのように定義しても構わない。

【0042】また、ビット7とビット8は、インタフェ ース種別識別子として使わない場合、またはマルチフレ ーム化しない場合に固定値の送出が可能であり、ビット の状態として4つの状態(00/01/10/11)を 表現できるため、RDIを補足する詳細な情報転送用に 領域を確保することとした。このビット7、ビット8の 使用方法は、本発明とは直接的な関係はないが、本発明 と併せて実施されなければ対向性の保証がとれない使用 方法であることから敢えて記述した。

【0043】次に図6(a)及び(b)を用いてG1バ イトの未使用ビットを用いた、髙次群のパスレイヤにお ける異種類のSDHインタフェースを有する装置間の対 向性の保証システムの第1実施例を説明する。本図で は、装置Bが新装置でありインタフェース条件を条件B とする。また、装置Aが旧装置であり、インタフェース 条件を条件Aとする。

【0044】図6(a)は、対向装置が共にマルチフレ ームによるインタフェース種別の設定機能を有し、その インタフェース種別の条件も一致している場合の対向性 保証システムの実施例である。図6(a)の左側の装置 Bを上流装置、右側の装置Bを下流装置として説明す る。条件Bのインタフェース種別で動作するよう指示さ れた上流装置は、対向装置である下流装置が装置Bであ ることを認識していないため、対向装置(下流装置)に 対してG1パイトのピット6を24マルチフレームで送 信することで下流装置からのマルチフレームの応答を待 50 における装置では、インタフェース種別識別子の使用

つ。

【0045】対向装置であった下流装置は、インタフェ ースの機能としてマルチフレームによるインタフェース 種別認識機能を有するため、上流装置に応答するインタ フェース種別識別子は上流装置と同じく、G1パイト (ピット6) のマルチフレームによるインタフェース種 別であり条件B (ID=3)となる。上流装置は対向装 置からのマルチフレームを受信し、インタフェース種別 を認識することができるが、インタフェース種別の確認 1111110"とする。マルチフレームのフレーム数 10 を行ったところ、対向装置からの応答が期待する条件B (ID=3) で送られて来たことを認識する。

12

【0046】これにより、上流装置に対してなされたイ ンタフェース種別の条件B(ID=3)で動作する指示 は、完全に実行されたものと認識でき、上流装置は、イ ンタフェースの種別を条件B(ID=3)として設定 し、外部に対して対向性の正常性の保証及びインタフェ ース種別の設定を完全に実行したことを通知する。これ により、上流装置(装置B)と下流装置(装置B)の間 で完全な対向性の保証がされたこととなる。

【0047】続いて図6(b)により、異なるインタフ ェース条件で動作する装置が対向している場合の対向性 保証方式を示す。条件B(Id=3)のインタフェース 種別で動作するよう指示された装置Bは、対向装置が装 置Aであることを認識していないため、対向装置(装置 A) に対してG1バイトのピット6を24マルチフレー ムで送信し、自装置のインタフェース種別識別子(Id =3)を送信することで装置Aからのマルチフレームの 応答を待つ。

【0048】対向装置である装置Aは、インタフェース の機能としてマルチフレームによるインタフェース種別 の認識機能を有さないため、装置Bに応答するインタフ ェース種別識別子(G1バイトのピット6)は条件Aで は未定義バイトであることから、その値は不変であり固 定値送出を続ける。装置Bはある一定の時間待った後 で、対向装置からのマルチフレーム応答がないものと判 断し、固定値受信の確認を行い、対向装置のインタフェ ース種別が条件B(Id=3)でなく、条件A(Id= 1 又は I d = \*\*) であることを認識する。

【0049】これにより、装置Bに対してなされたイン 40 タフェース種別の条件B(Id=3)で動作する指示 は、不完全に実行されたものと認識でき、装置Bは、イ ンタフェースの種別を受信した条件A(Id=1又はI d=\*\*)と同じとして設定するか、もしくは設定せずに 外部に通知する。装置Bが自装置のインタフェース種別 を条件Aに自律的に設定する場合、先になされた動作指 示に対しては不完全な実行結果であるので外部に対して 設定結果の通知が必要である。これにより、装置Bと装 置Aの間で完全な対向性の保証がされたこととなる。

【0050】このような方式をとる対向性保証システム

(=マルチフレーム送信)と未使用(=マルチフレームを解除し、固定値送信)を外部から設定する機能が必要である。装置は、このビットにより、"使用"の設定がされている場合、常時マルチフレームを送出することによりインタフェースの種類を示す定められた識別子を連続的に送出する。また、この値は可変であるべきである。対向装置がマルチフレームの送受信機能を有さない既存装置の場合、未使用を設定しておけば、同期はずれの検出をしなくて済むと共に、常時マルチフレームの同期引き込み待ちをしなくてもよくなり、装置処理における負荷が低減する等の効果がある。

【0051】本発明によるMセクションレイヤにおける対向性の保証システムの第2実施例を図7及び図8を用いて説明する。インタフェース種別識別子としては、例えばMS-OH中の未定義バイトのIバイトを使用する。尚、Iバイトの位置は、図9に示す。図7に示すように、Iバイトは64マルチフレームとし、マルチフレームは、CR/LFコードにより同期を確立する。マルチフレームのフレーム数は、インタフェース種別識別子の情報を十分に入れることが可能な長さを持っていれば、いくつでも構わない。

【0052】マルチフレームをCR/LFで認識することは、通常の通信技術であり、本発明には関連なく、マルチフレーム化の手段は、他のコードを使っても構わない。本実施例では、64マルチフレームとしたため、Iバイトにより通知されるインタフェース種別識別子は62バイトのデータ領域を有するが、便宜上、先頭の1バイトにそのインタフェース仕様が国際標準化された西暦年に対応する形で識別子を付与し、定義することでインタフェース種別を特定する。ここでは、Id=3が1996年に標準化されたインタフェースであると定義づけている。

【0053】このIバイトを用いた対向性の保証システムの動作原理及び保証方法は第1実施例とほぼ同様であり、マルチフレーム送信により対向装置にインタフェース種別を通知する送信側の機能と、対向装置側からのマルチフレームの返信の有無とその受信内容により対向装置のインタフェース種別を認識する機能から実現されている。本実施例における新たな応用は、このIバイトによるインタフェース種別の識別は、他のRセクションレイヤ、及び高次パスレイヤ、及び低次パスレイヤをも包含し、代表化することである。

【0054】これは、装置のハードウェアが、主として Mーセクションのレイヤを中心として設計されることか 5、装置コストの低減に大変有効である。第1実施例の ように高次パスレイヤのみのインタフェース種別を宣言 するバイト (ビット) とするのではなく、レイヤを越え た全てのインタフェースの種別を一括して宣言すること で、管理及び運用されるインタフェースの種別を大幅に 減少させることができる。

14

【0055】次に図8(a)及び(b)を用いて、Iバイトを用いた異種類のSDHインタフェースを有する装置間の対向性の保証システムの第2実施例を説明する。本図では、装置Bが新装置でありそのインタフェース条件を条件Bとする。また、装置Aが旧装置であり、インタフェース条件を条件Aとする。図8(a)は、対向装置が共にマルチフレームによるインタフェース種別の設定機能を有し、そのインタフェース種別の条件も一致している場合の対向性保証システムの実施例である。

10 【0056】図8(a)の左側の装置Bを上流装置、右側の装置Bを下流装置として説明する。条件Bのインタフェース種別で動作するよう指示された上流装置は、対向装置である下流装置が装置Bであることを認識していないため、対向装置(下流装置)に対してIバイトを64マルチフレームで送信することで下流装置からのマルチフレームでの応答を待つ。対向装置である下流装置は、インタフェースの機能としてマルチフレームによるインタフェース種別認識機能を有するため、上流装置に応答するインタフェース種別識別子は上流装置と同じく、Iバイトのマルチフレームによるインタフェース種別であり条件B(ID=3)となる。

【0057】上流装置は対向装置からのマルチフレームを受信し、インタフェース種別を認識することができインタフェース種別の確認を行い、対向装置からの応答が期待する条件B(ID=3)で送られて来たことを認識する。これにより、上流装置に対してなされたインタフェース種別の条件B(ID=3)で動作する指示は、完全に実行されたものと認識でき、上流装置は、インタフェースの種別を条件B(ID=3)として設定し、外部の設定を完全に実行したことを通知する。これにより、上流装置(装置B)と下流装置(装置B)の間で完全な対向性の保証がされたこととなる。

【0058】続いて図8(b)により、異なるインタフェース条件で動作する装置が対向している場合の対向性保証システムを示す。条件B(Id=3)のインタフェース種別で動作するよう指示された装置Bは、対向装置が装置Aであることを認識していないため、対向装置(装置A)に対してIバイトを64マルチフレームで送40信し、自装置のインタフェース種別識別子(Id=3)を送信することで装置Aからのマルチフレームの応答を待つ。

【0059】対向装置である装置Aは、インタフェースの機能としてマルチフレームによるインタフェース種別の認識機能を有さないため、装置Bに応答するインタフェース種別識別子(5行,5列の未定義バイト)は条件Aでは未定義バイトであることから、その値は不変であり固定値送出を続ける。装置Bはある一定の時間待った後で、対向装置からのマルチフレーム応答がないものと50判断し、固定値受信の確認を行い、対向装置のインタフ

ェース種別が条件B (Id=3) でなく、条件A (Id=1又はId=\*\*) であることを認識する。

【0060】これにより、装置Bに対してなされたインタフェース種別の条件B(Id=3)で動作する指示は、不完全に実行されたものと認識でき、装置Bは、インタフェースの種別を受信した条件A(Id=1又はId=\*\*)と同じとして設定するか、もしくは設定せずに外部に通知する。装置Bが自装置のインタフェース種別を条件Aに自律的に設定する場合、先になされた動作指示に対しては不完全な実行結果であるので外部に対して設定結果の通知が必要である。これにより、装置Bと装置Aの間で完全な対向性の保証がされたこととなる。

【0061】このような方式をとる対向性保証システムにおける装置では、インタフェース種別識別子の使用(=マルチフレーム送信)と未使用(=マルチフレーム を解除し、固定値送信)を外部から設定する機能が必要である。装置は、このバイトにより、"使用"の設定がされている場合、常時マルチフレームを送出することによりインタフェースの種類を示す定められた識別子の値は、可変であるに送出する。また、この識別子の値は、可変であるべきである。対向装置がマルチフレームの送受信機能を有さない既存装置の場合、未使用を設定しておけば、同期はずれの検出をしなくて済むと共に、常時マルチフレームの同期引き込み待ちをしなくてもよくなり、装置処理における負荷が低減する等の効果がある。

# [0062]

【発明の効果】以上述べてきたように、SDH伝送方式において、オーバヘッドバイトの使用方法の定義が変化すると、新旧のSDH伝送装置間で対向性が保証できない。本方式及び本システムによりオーバヘッドバイトを用いてインタフェースの種別情報の送受信をお互いの装置間でやりあうことで、対向性の問題が解決し、世代の異なる装置間においても問題なく、保守運用情報がやりとりでき、装置の対向性を保証できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明によるSDH伝送方式の対向方法の原理を説明するための説明図である。

【図2】同対向方法が解決する課題を説明するための説明図である。

【図3】同対向方法の原理を適用した装置において、インターフェイス種別識別子を送信する側の装置における 自動設定の詳細な手順を示すフローチャートである。

【図4】同対向方法の原理を適用した装置において、インターフェイス種別識別子を受信する側の装置における 10 自動設定の詳細な手順を示すフローチャートである。

【図5】高次群のパスレイヤのG1パイトのピットアサインおよび各ピットの内容を説明するための説明図である。

【図6】本発明の第1実施例である、高次群のパスレイヤにおける対向性の保証システムを説明するための説明図である。

【図7】Mセクションオーバヘッド中のIバイトのマルチフレームパターンを説明するための説明図である。

【図8】本発明の第2実施例である、Mセクションレイ 20 ヤにおける対向性の保証システムを説明するための説明 図である。

【図9】同実施例において、Mセクションオーバヘッド 中の【バイトの位置を説明するための説明図である。

【図10】一般的なSDH伝送システムの構成を示すブロック図である。

【図11】同SDH伝送システムにおいて、運用保守情報を有するSTMフレームの構成を示す構成図である。

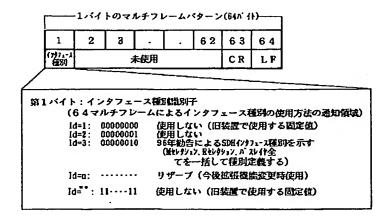
【図12】同SDH伝送システムにおいて、高次群パス (HOP) のオーバヘッドの構成を示す構成図である。

【図13】同SDH伝送システムにおいて、低次群パス (LOP) のオーバヘッドの構成を示す構成図である。

【図14】複数のインターフェイス種別を有する複数の 装置が混在する電気通信ネットワークの構成を示す構成 図である。

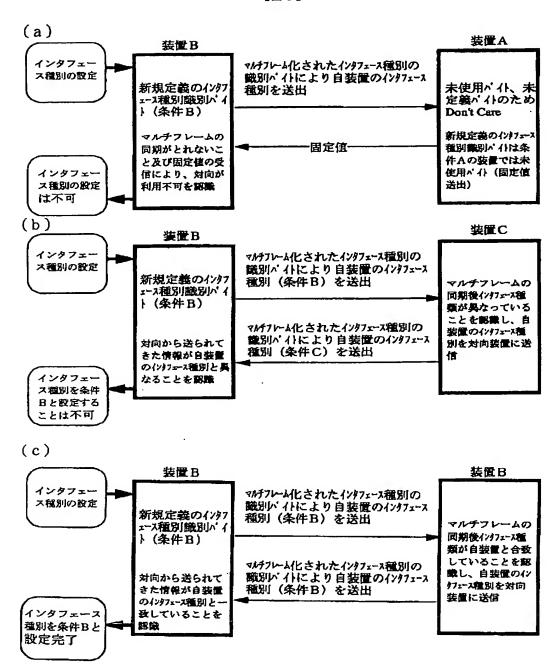
【図7】

30

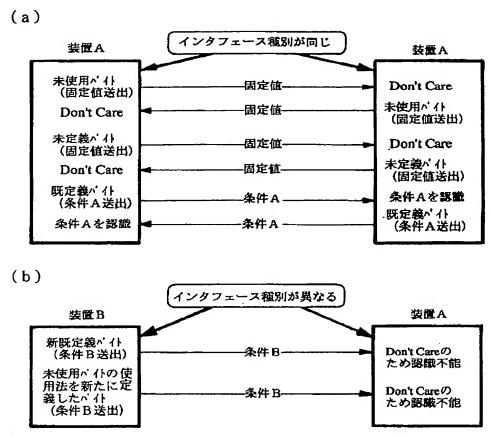


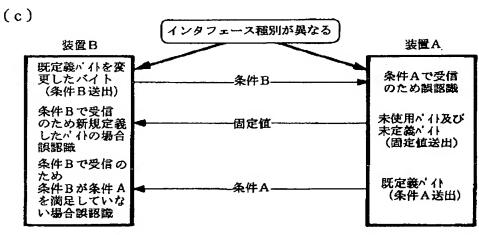
16

【図1】

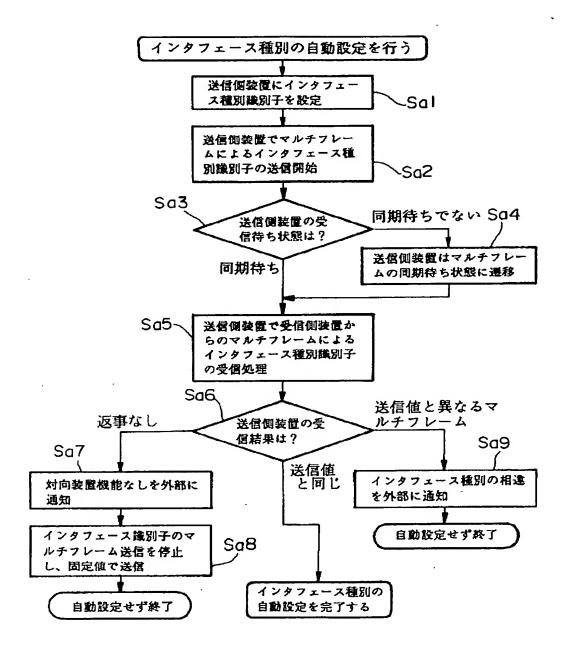


【図2】

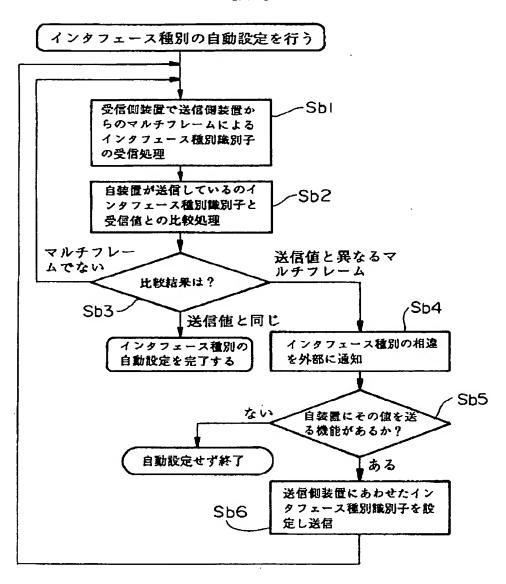


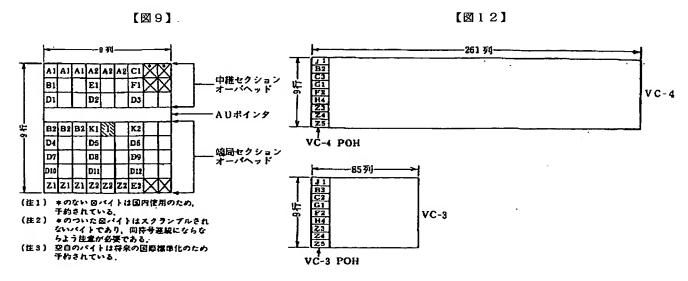


[図3]



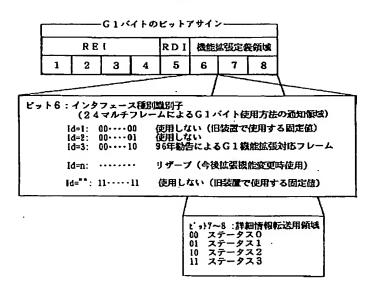
【図4】





装置B

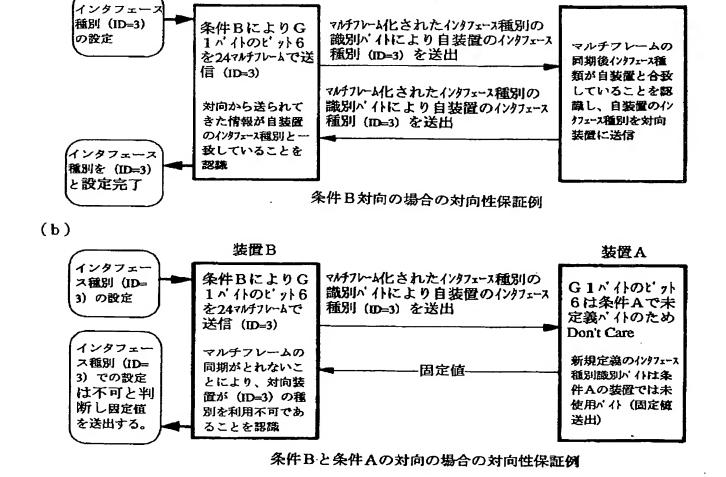
[図5]



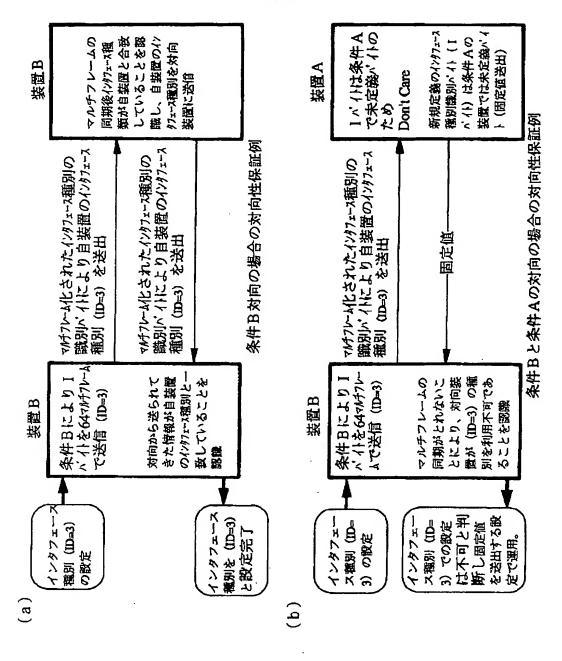
装置B

(a)

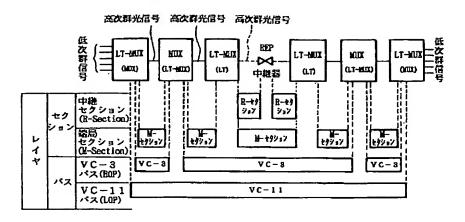
【図6】



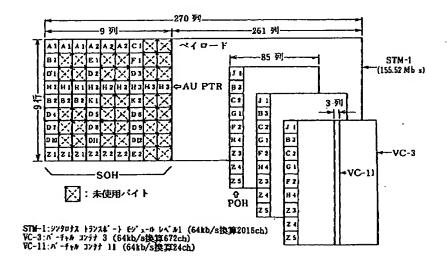
[図8]



【図10】



【図11】



【図13】

V 5 14 +

B1P-2	FERE	,α 11–2	L,	L <sub>t</sub>	Lı	FERF
1 1 2	1 3	4	5	6	7	8 -

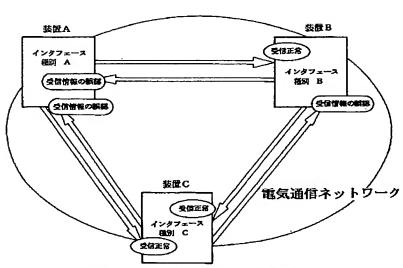
VC パス信号ラベルの符号化

	# 4	La	L,	L,
	ペイロード本収容	0	٥	0
	不特定ペイロード収容	1	0	0
	非国界。 フローティング	0		0
	ピット同態。フローティング	1	1	٥
	パイト団馴. フローティング	0	0	[1]
	1 /	1	0	[ 1 ]
1)	特定ペイロード収容(未使用)	0	1	1 1
		1	1	1
	不等空ペイロード収容 非风肌、フローティング ピット対処 "フローティング パイト関処 フローティング	1 0 1	0 0 1 0 1 1	0 0 0 1 1 1 1

VCパス FEBE 符号化 0: 00 でと 1: 減91 個以上

8 6	V5パイト内の位置	. 內 每
BIP-2	解1~解2ピット	VC-1/VC-2パスの誤り虚損
FERR	部3ピット	受団した BIP-2 の試りの有償を送信偶へ返送
パストレース	第リピット	パス等通確認とトレース機能のための暫定予約済
信号ラベル	部5~部7ピット	VC-1/VC-2 の構成表示*
PERP	草 B ピット	VC-1/VC-2 パスの対局警報表示

【図14】



インタフェース種別Bは、インタフェース種別Aのインタフェース条件を設定 かつ インタフェース種別Cは、インタフェース種別Bのインタフェース条件を設定

装置A、装置B、装置Cは多重化装置、多重化建局装置、用生中収容、伝送路線構装置のいずれかである。